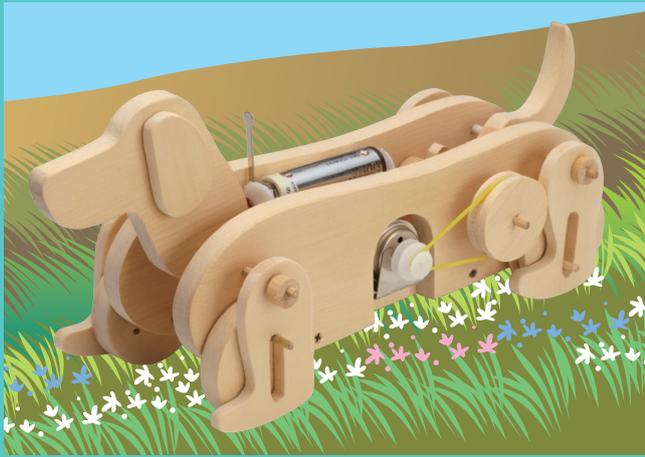




# すいすいダックス



工作のむずかしさ ★★★★★

用意するもの

部品代 約1,400円

1	モーター (RE-260RA モーターベース・二段式プーリー付き)	1個
2	単3アルカリ乾電池	1個
3	スイッチ付き電池ボックス (単3・1本用)	1個
4	木板 (厚さ9mm)	作り方参照
5	木板 (厚さ3mm)	作り方参照
6	ワッシャー (直径約12mm)	4個
7	太竹ひご (直径3mm)	作り方参照
8	ストロー	1本
9	輪ゴム (No.18)	2個

足を交互に動かしながら進むダックスフント。しっぽも思いつきりパタパタ、ご機嫌だね！  
(4足歩行ではありません)



使用モーター RE-260RA

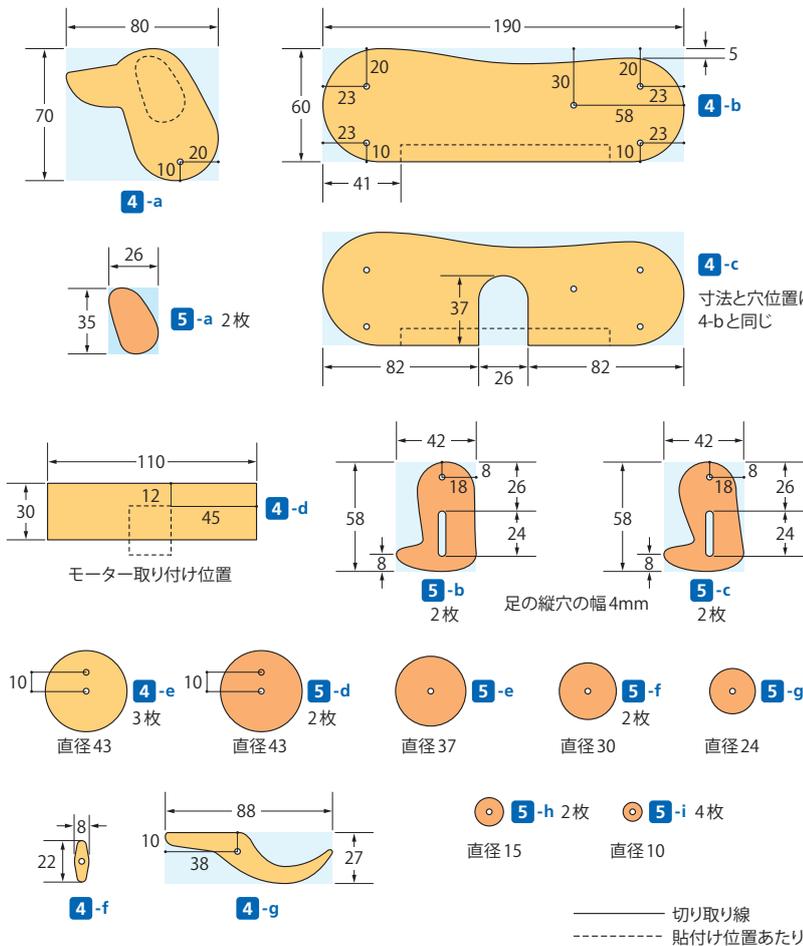
必ず二段式プーリーとモーターベースのついた写真と同じモーターを使用してください。

## 作り方

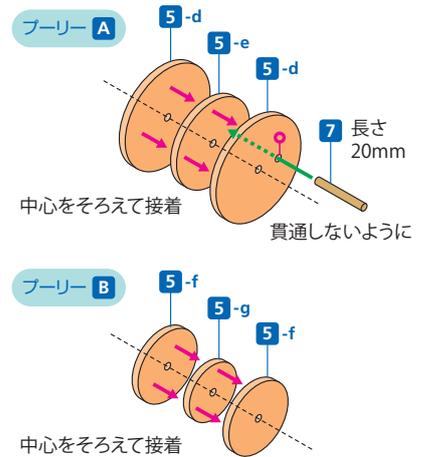
凡例 ◀ 接着 ◀ 差し込み ◀ ネジ止め ◉ きつい穴 ◉ ゆるい穴 接着はすべて木工用ボンド

### 1 部品を切り出す

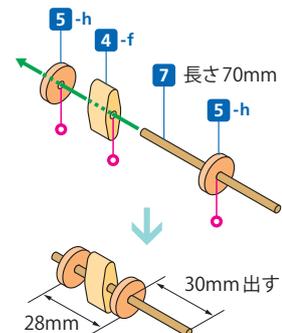
(縮尺:4分の1/単位:mm)



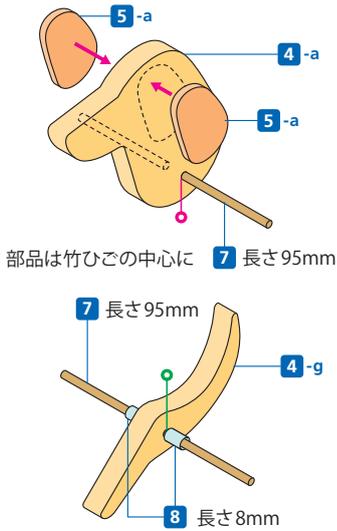
### 2 プーリーを作る



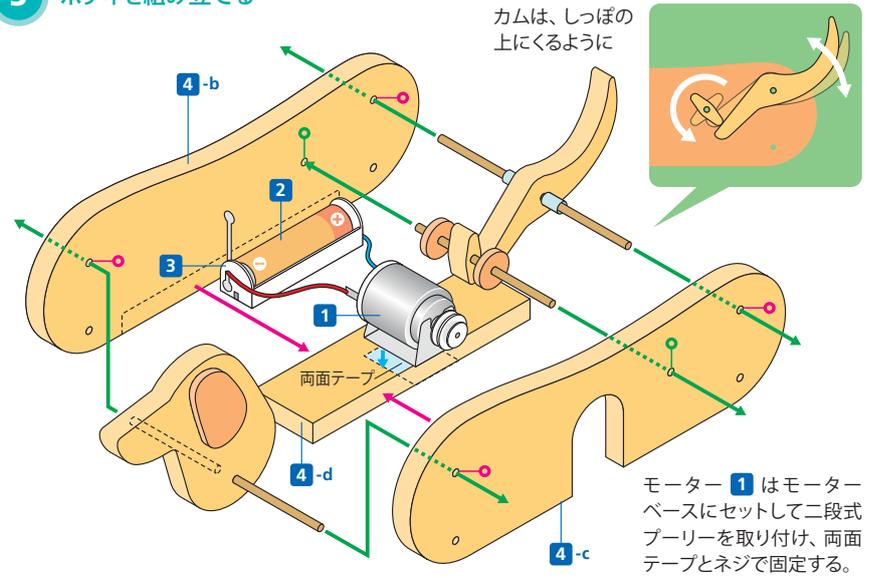
### 3 しっぽのカムを作る



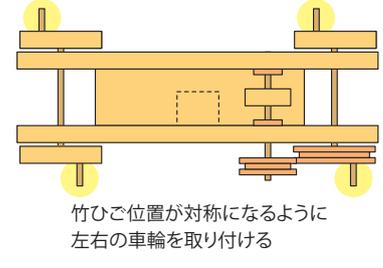
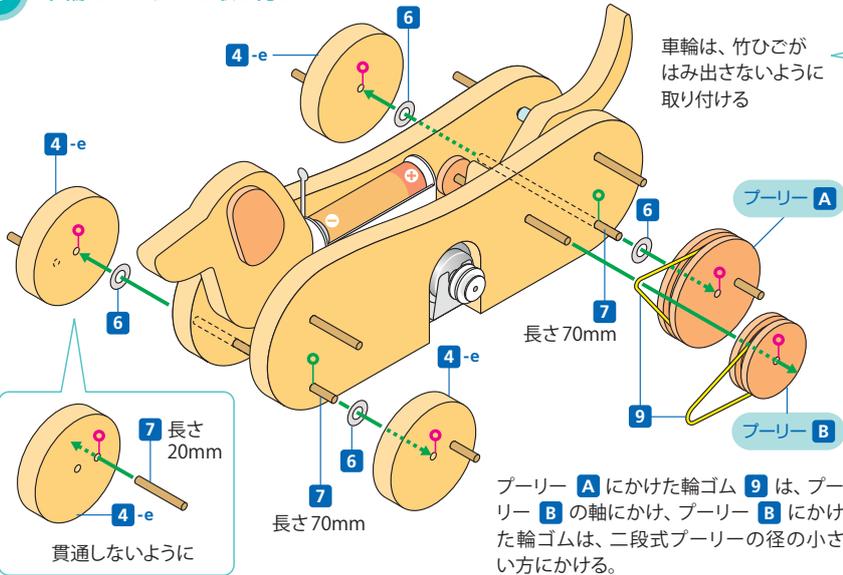
4 あたまとしっぽを作る



5 ボディを組み立てる



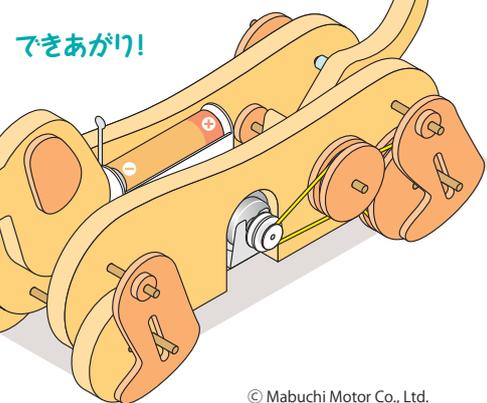
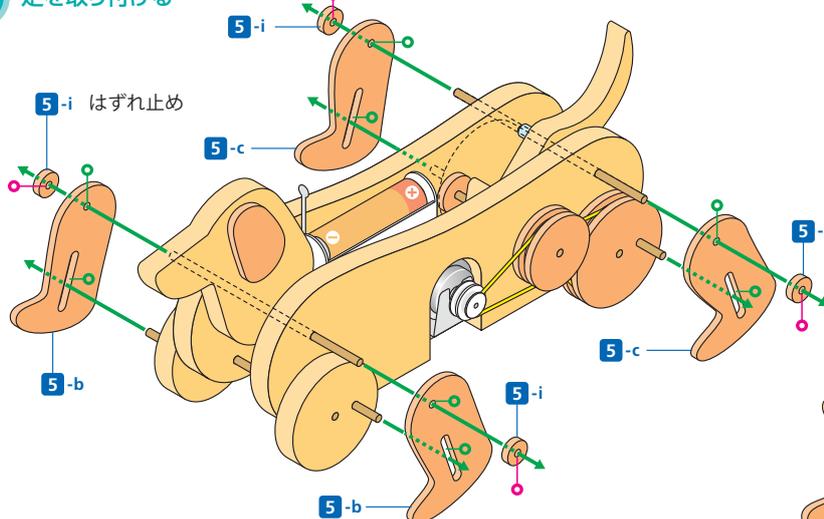
6 車輪とプーリーを取り付ける



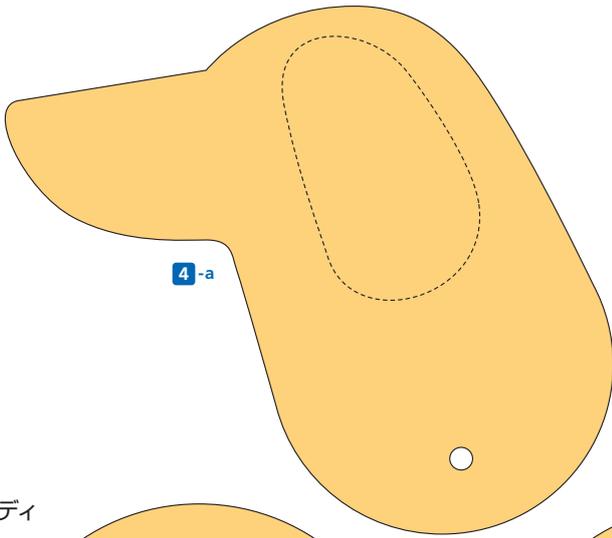
**ここがポイント!**

車輪の中心点からずれた竹ひご、足部品に空けた細長い穴が、振り子運動を生み出します。このようなリンク機構を「揺動スライダークランク」といい、足を出す時と引く時ではスピードが違うのが特徴です。

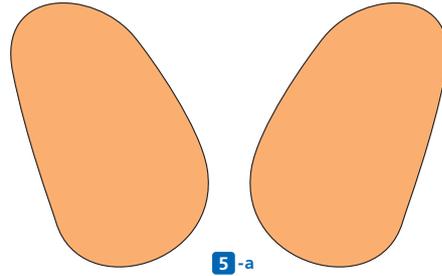
7 足を取り付ける



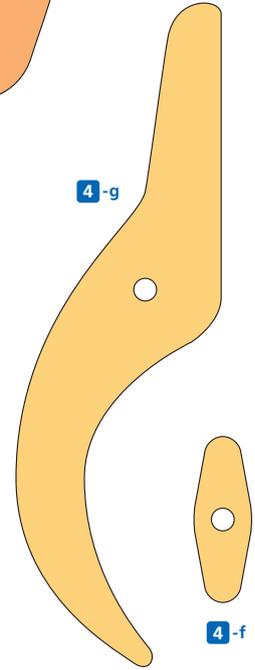
●頭



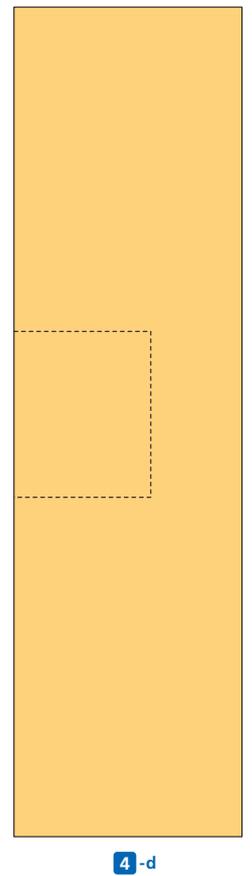
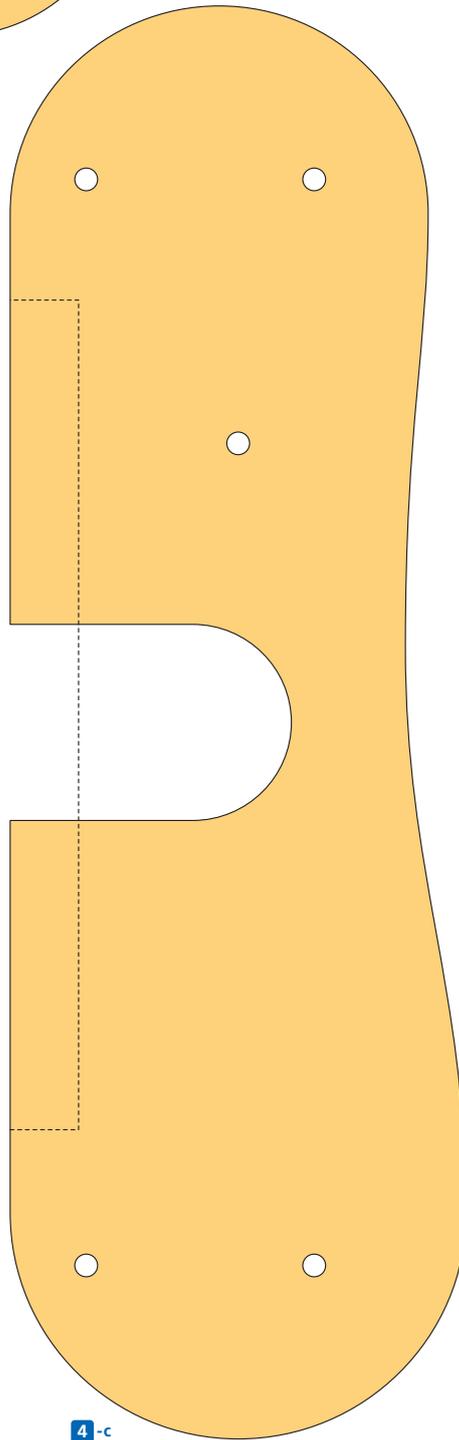
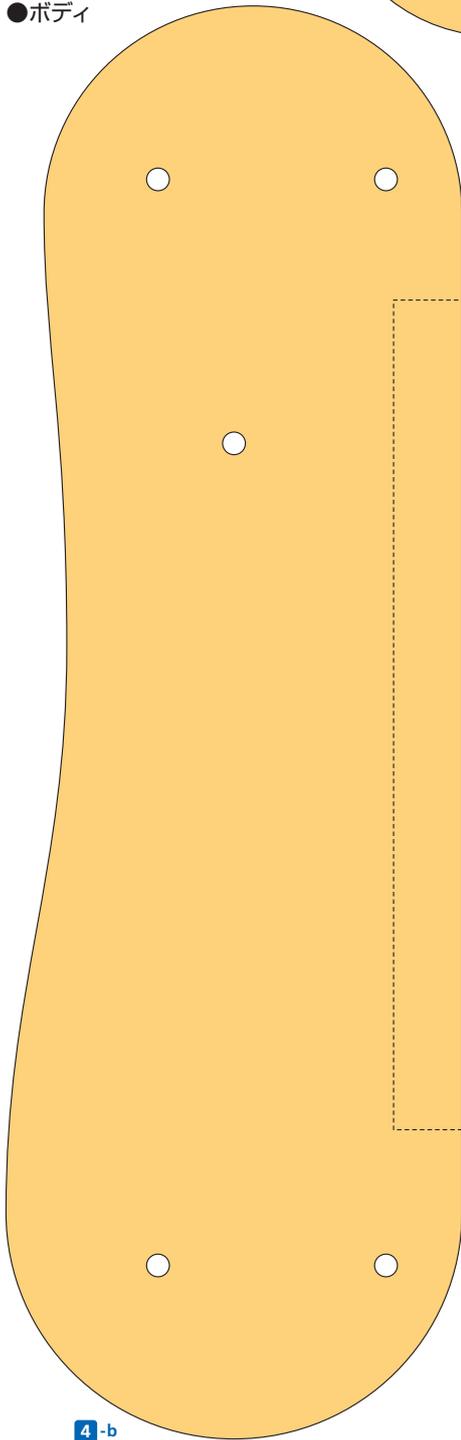
●耳



●しっぽ



●ボディ

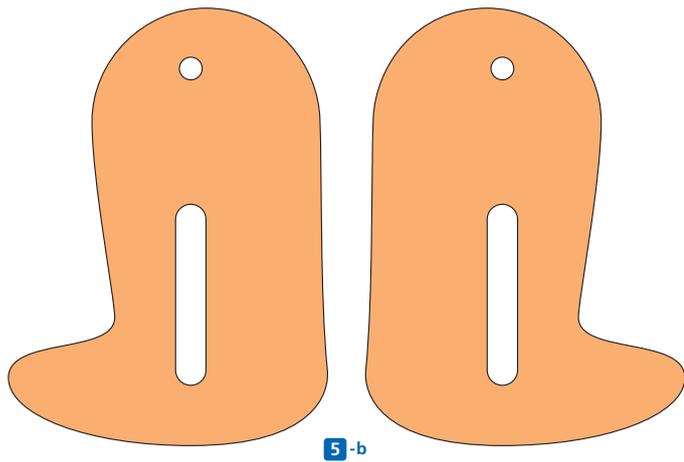


4-b

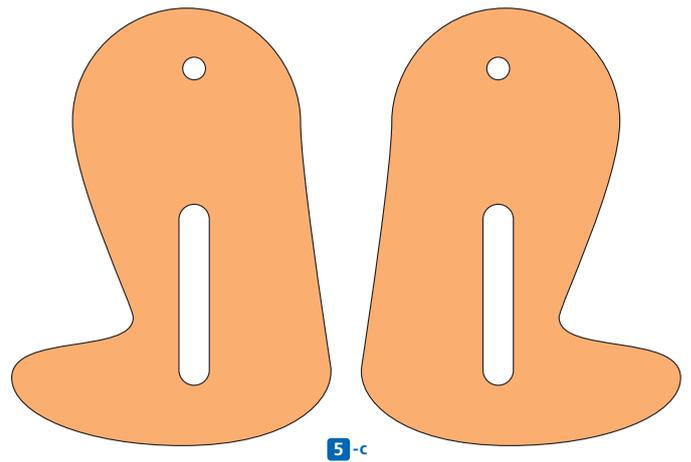
4-c

4-d

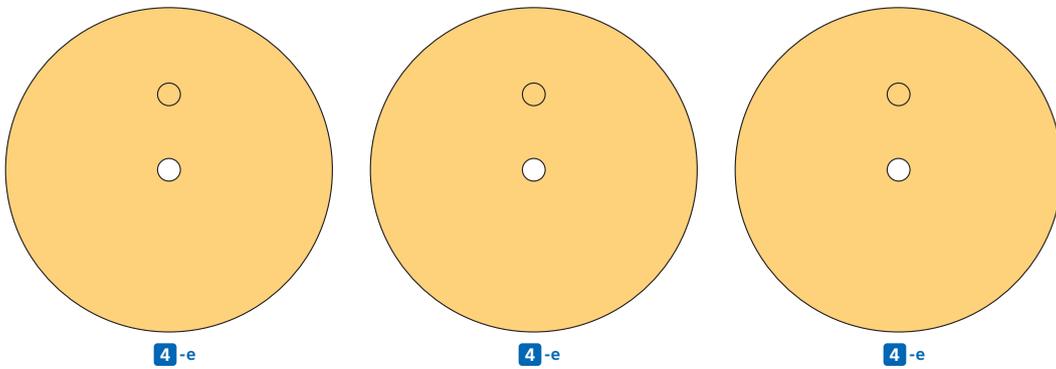
●前足



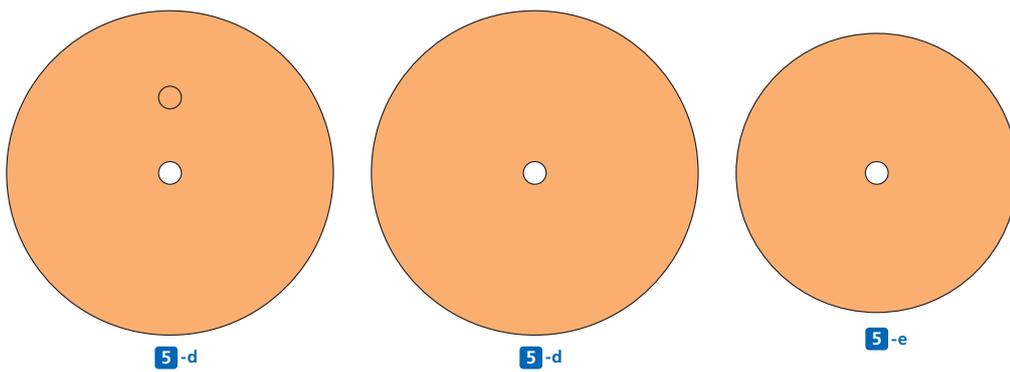
●後足



●車輪



●プーリー A



●プーリー B

